



*Федотов Павел Валерьевич,
Царев Федор Николаевич,
Шальто Анатолий Абрамович*

ЗАДАЧА ПОИСКА УСЕРДНЫХ БОБРОВ И ЕЕ РЕШЕНИЯ

Аннотация

В работе приведено подробное описание задачи поиска усердных бобров, ее вариаций, методов решения и известные результаты.

Ключевые слова: усердный бобер, машина Тьюринга, автомат.

ВВЕДЕНИЕ

Поиск *усердных бобров* (*busy beaver game*) – известная задача в теории вычислимости [1]. Под *усердным бобром* (*busy beaver*) в теории вычислимости понимают машину Тьюринга [2] с заданным числом состояний конечного автомата, которая будучи запущенной на пустой ленте, записывает на нее максимально возможное число ненулевых символов и останавливается.

Тема усердных бобров весьма слабо освещена в русскоязычной литературе. Цель настоящей работы – дать подробное описание задачи поиска усердных бобров, ее вариаций, методов решения, а также привести самих *усердных бобров* и результаты их работы.

1. ЗАДАЧА О ПОИСКЕ УСЕРДНЫХ БОБРОВ

С момента публикации в 1962 году статьи [3], в которой автор предлагает строить усердных бобров и сравнивать их

между собой по указанному критерию, было сделано большое число попыток поиска усердных бобров, а также рассмотрен ряд вариаций этой задачи [4–6].

Приведем описание канонической задачи об усердных бобрах [3]. Для этого рассмотрим машину Тьюринга, содержащую автомат с n состояниями, а также дополнительным конечным состоянием «Конец», работающую над двоичным алфавитом $\{0, 1\}$. Существует несколько типов машин Тьюринга. В этой задаче рассматривается машина, работающая на бесконечной в обе стороны ленте. На каждом шаге машина имеет два параметра:

- состояние автомата;
- символ ленты, находящийся под головкой.

На основании этих параметров **одновременно** определяются:

- состояние, в которое переходит автомат;
- символ, который будет записан в ячейке под головкой;
- направление движения головки (влево или вправо).

Машина останавливается, только если автомат достигает состояния «Конец».

© П.В. Федотов, Ф.Н. Царёв,
А.А. Шальто, 2009

Табл. 1. Известные значения функции усердного бобра

n	$\Sigma(n)$	Число шагов
1	1	1
2	4	6
3	6	13
4	13	107

Пусть задана машина Тьюринга. Запустим ее на пустой ленте – на ленте, в каждой ячейке которой записан ноль.

Задача об усердных бобрах, как указано выше, состоит в поиске машины Тьюринга, содержащей автомат с n состояниями, которая, будучи запущенной на пустой ленте, останавливается и записывает на ленту наибольшее число единичных символов.

Функция усердного бобра $\Sigma(n)$ (*busy beaver function*) определяется как число единиц, написанных машиной-чемпионом с n состояниями. Сама же машина-чемпион называется усердным бобром.

Т. Радо в работе [3] доказал, что функция $\Sigma(n)$ невычислима и растет быстрее любой вычислимой функции. Тем не менее, значения функции $\Sigma(n)$ могут быть найдены для небольших n . В настоящее время известны значения $\Sigma(n)$ для n , не превышающих четырех (табл. 1).

Для больших значений n функцию усердного бобра сложно вычислить по нескольким причинам:

- 1) построить усердного бобра вручную крайне сложно [6];
- 2) пространство поиска очень велико – существует $(4n + 4)^{2n}$ машин Тьюринга с n состояниями [7];
- 3) отсутствие общего алгоритма для проверки того, останавливается ли машина Тьюринга [8];
- 4) огромное число шагов, которое может быть сделано машиной Тьюринга перед остановкой (найдена машина Тьюринга с автоматом из пяти состояний, делающая 47 176 870 шагов перед ос-

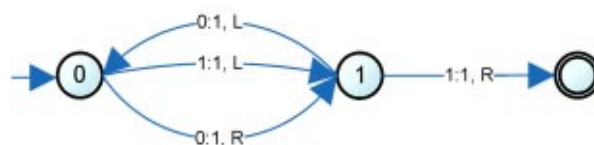


Рис. 1. Усердный бобер с двумя состояниями

тановкой (пример 3), а также машина Тьюринга с автоматом из шести состояний, делающая более $2,5 \cdot 10^{2879}$ шагов [9]).

Приведем примеры перечисленных машин Тьюринга.

Пример 1. Усердный бобер с двумя состояниями [3] (рис. 1)

Поясним используемые на рис. 1 обозначения. Крайняя левая стрелка указывает на начальное состояние автомата. Двойной окружностью обозначено состояние «Конец». Пометки на переходах имеют следующий формат: «символ под головкой : символ, который будет написан, направление движения головки». Направление движения обозначается: **L** – «влево»; **R** – «вправо».

При описании каждого состояния ленты **жирным символом** будем обозначать положение головки после завершения шага. Из таблицы следует, что усердный бобер с двумя состояниями, совершает **шесть шагов** и оставляет **четыре единицы** на ленте после завершения работы.

Описание поведения приведенной машины Тьюринга дано в табл. 2.

Пример 2. Усердный бобер с тремя состояниями [3] (рис. 2)

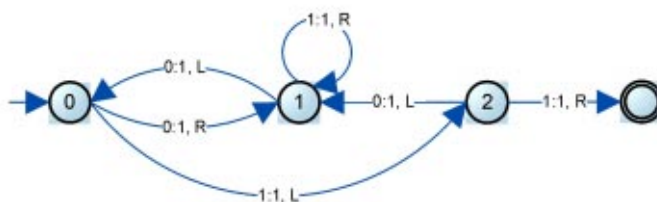


Рис. 2. Усердный бобер с тремя состояниями

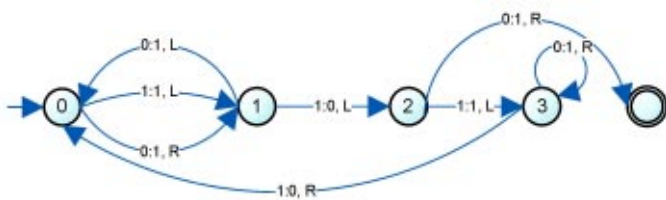


Рис. 3. Усердный бобер с четырьмя состояниями

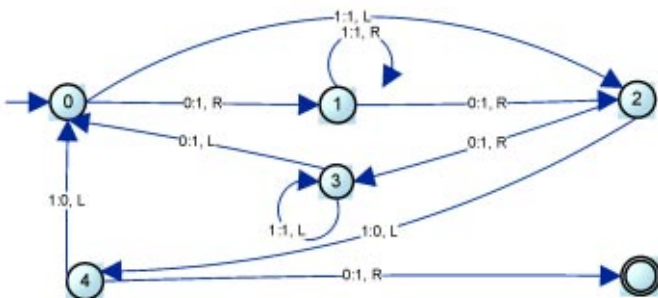


Рис. 4. Кандидат в усердные бобры с пятью состояниями

Усердный бобер с тремя состояниями оставляет на ленте **шесть единиц** после завершения работы. Описание поведения машины Тьюринга, приведенной на рис. 2 дано в табл. 3.

Табл. 3. Поведение усердного бобра с тремя состояниями

Шаг	Состояние	Лента
Начало	0	00000000000000
1	1	0000001000000
2	0	0000001100000
3	2	0000001100000
4	1	0000011100000
5	0	0000111100000
6	1	0001111100000
7	1	0001111100000
8	1	0001111100000
9	1	0001111100000
10	1	0001111100000
11	0	0001111100000
12	2	0001111100000
13	Конец	0001111100000

Пример 3. Усердный бобер с четырьмя состояниями [6, 10] (рис. 3)

Протокол работы усердного бобра с четырьмя состояниями, представленного на рис. 3, приведен в табл. 4.

Пример 4. Кандидат в усердные бобры с пятью состояниями (рис. 4)

Пример описан в работе [9]. Этот кандидат делает 47 176 870 шагов, записывая 4098 единиц на ленту.

2. ВАРИАЦИИ ЗАДАЧИ О ПОИСКЕ УСЕРДНЫХ БОБРАХ

1. Классификация *quintuple*, *quadruple*

В рассмотренной выше задаче выполняется формализация машины Тьюринга, называемая *quintuple*. Наряду с такими машинами Тьюринга, в теории вычислимости рассматриваются также *quadruple*-машины и соответствующие им усердные бобры [9, 11]. *Quadruple*-машина Тьюринга отличается от рассмотренных тем, что при переходе из одного состояния в другое может совершить только одно действие – записать символ на ленту или переместить головку, но не оба сразу. Возможные действия на переходах *quintuple*-машин и *quadruple*-машин поясняются рис. 5.

Табл. 2. Поведение усердного бобра с двумя состояниями

Шаг	Состояние	Лента
Начало	0	00000000
1	1	00001000
2	0	00001100
3	1	00001100
4	0	00011100
5	1	00111100
6	Конец	00111100

2. Классификация по наличию конечного состояния

Другая модификация машин Тьюринга получится, если рассматривать такие машины, которые не содержат отдельного состояния «Конец». В этом случае предполагается, что машина завершает свою работу, когда приходит в состояние, из которого нет перехода по символу, находящемуся под головкой [12]. Такая модификация машины Тьюринга называется машиной Тьюринга без конечного состояния (**implicit halt**). Если же специальное состояние «Конец» существует, то такой тип машины Тьюринга называется машиной с конечным состоянием (**explicit halt**).

3. Классификация по конечной конфигурации

В работе [11] рассматриваются усердные бобры среди машин Тьюринга, останавливающихся в стандартной конфигурации. Конфигурация называется стандартной, если машина Тьюринга в конце концов останавливается, считывая при этом самый левый символ в единственном сплошном

Табл 4. Поведение усердного бобра с четырьмя состояниями

Шаг	Состояние	Лента
Начало	0	00000000000000000000
1	1	000000000001000000000
2	0	000000000001100000000
3	1	000000000001100000000
4	0	000000000011100000000
5	1	000000000111100000000
6	2	000000001011000000000
7	3	000000001011000000000
8	3	000000011011000000000
9	0	000000010011000000000
10	1	000000010111000000000
11	2	000000010101000000000
12	3	000000010101000000000
13	3	000000011101000000000
14	0	000000011001000000000
15	1	000000011011000000000
16	2	000000011010000000000
17	3	000000011010000000000
18	3	000000011110000000000
19	0	000000011100000000000
20	1	000000011101000000000
21	0	000000011101100000000
22	1	000000011101100000000
23	0	000000011111100000000
24	1	000000011111100000000
25	2	000000010111100000000
26	3	000000010111100000000
27	3	000000110111100000000
28	0	000000100111100000000
29	1	000000101111100000000
30	2	000000101011100000000
31	3	000000101011100000000
32	3	000000111011100000000
33	0	000000110011100000000
34	1	000000110111100000000
35	2	000000110101100000000
36	3	000000110101100000000
37	3	000000111101100000000
38	0	000000111001100000000
39	1	000000111011100000000
40	2	000000111010100000000
41	3	000000111010100000000
42	3	000000111110100000000
43	0	000000111100100000000
44	1	000000111101100000000
45	2	000000111101000000000
46	3	000000111101000000000
47	3	000000111111000000000
48	0	000000111110000000000
49	1	000000111110100000000
50	0	000000111110110000000
51	1	000000111110110000000

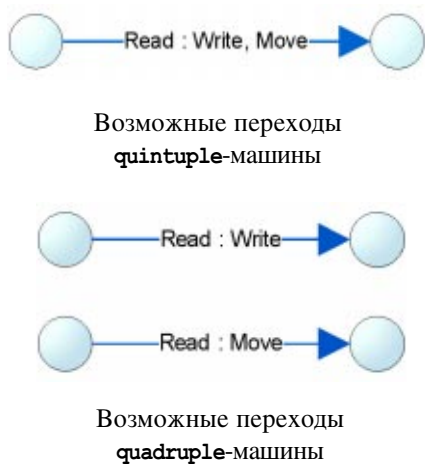


Рис. 5. Возможные переходы quintuple- и quadruple-машин

Шаг	Состояние	Лента
52	0	0000001111111100000000
53	1	0000001111111100000000
54	2	0000001110111100000000
55	3	0000001110111100000000
56	0	0000001010111100000000
57	1	0000001010111100000000
58	0	0000001110111100000000
59	1	0000001110111100000000
60	0	0000011110111100000000
61	1	0000111110111100000000
62	2	0000101110111100000000
63	3	0000101110111100000000
64	3	0001101110111100000000
65	0	0001001110111100000000
66	1	0001011110111100000000
67	2	0001010110111100000000
68	3	0001010110111100000000
69	3	0001110110111100000000
70	0	0001100110111100000000
71	1	0001101110111100000000
72	2	0001101010111100000000
73	3	0001101010111100000000
74	3	0001111010111100000000
75	0	0001110010111100000000
76	1	0001110110111100000000
77	2	0001110100111100000000
78	3	0001110100111100000000
79	3	0001111100111100000000
80	0	0001111000111100000000
81	1	0001111010111100000000
82	0	0001111011111100000000
83	1	0001111011111100000000
84	0	0001111111111100000000
85	1	0001111111111100000000
86	2	0001101111111100000000
87	3	0001101111111100000000
88	0	0000101111111100000000
89	1	0000101111111100000000
90	0	0001101111111100000000
91	1	0011101111111100000000
92	2	0010101111111100000000
93	3	0010101111111100000000
94	3	0110101111111100000000
95	0	0100101111111100000000
96	1	0101101111111100000000
97	2	0101001111111100000000
98	3	0101001111111100000000
99	3	0111001111111100000000
100	0	0110001111111100000000
101	1	0110101111111100000000
102	0	0110111111111100000000
103	1	0110111111111100000000
104	0	0111111111111100000000
105	1	0111111111111100000000
106	2	0011111111111100000000
107	Конец	1011111111111100000000

блоке единиц на ленте с пустыми символами во всех остальных клетках [4, 11]. Пример конфигурации ленты машины Тьюринга, находящейся в стандартной конфигурации, приведен на рис. 6.

Три описанные классификации являются независимыми. Поэтому существует восемь вариаций задач об усердных бобрах (рис. 7).

Часто вместе с поиском усердных бобров рассматривают схожую задачу, заключающуюся в поиске машины Тьюринга, которая, будучи запущенной на пустой ленте, делает максимальное число шагов перед остановом среди всех останавливающихся машин Тьюринга с заданным числом состояний [3, 4]. Число сделанных шагов такой машиной Тьюринга с n состояниями обозначается $S(n)$. Функция $S(n)$ также является невычислимой [3].

3. ИЗВЕСТНЫЕ МЕТОДЫ ПОИСКА УСЕРДНЫХ БОБРОВ И РЕЗУЛЬТАТЫ

Задача о поиске усердных бобров и ее вариации широко исследовались. В табл. 5, 6 приведены известные результаты для максимального числа единиц (табл. 5) и максимального числа шагов (табл. 6) для разных типов машин Тьюринга с числом состояний от одного до шести.

Жирным шрифтом в табл. 5, 6 отмечены результаты, для ко-

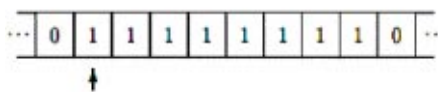


Рис. 6. Стандартная конфигурация



Рис. 7. Вариации задачи об усердных бобрах

Табл. 5. Известные результаты для максимального числа единиц

n	Максимальное число единиц							
	Quadruple				Quintuple			
	Произвольная конфигурация		Стандартная конфигурация		Произвольная конфигурация		Стандартная конфигурация	
	С конечным состоянием	Без конечного состояния	С конечным состоянием	Без конечного состояния	С конечным состоянием	Без конечного состояния	С конечным состоянием	Без конечного состояния
1	1	1	1	1	1	Не исследовалось		
2	2	2	2	2	4			
3	4	3	4	3	6			
4	8	8	7	5	13			
5	16	15	16	11	4098			
6	240	239	163	25	$> 4,640 \times 10^{1439}$			

Табл. 6. Известные результаты для максимального числа шагов

n	Максимальное число шагов							
	Quadruple				Quintuple			
	Произвольная конфигурация		Стандартная конфигурация		Произвольная конфигурация		Стандартная конфигурация	
	С конечным состоянием	Без конечного состояния	С конечным состоянием	Без конечного состояния	С конечным состоянием	Без конечного состояния	С конечным состоянием	Без конечного состояния
1	2	1	2	1	1	Не исследовалось		
2	4	3	4	3	6			
3	14	13	14	13	21			
4	38	37	32	31	107			
5	112	111	112	57	47176870			
6	41607	41606	27174	255	$> 2,584 \times 10^{2879}$			

торых доказана невозможность их улучшения. Для результатов, перед которыми стоит символ «>» точное значение приведено быть не может из-за огромной величины соответствующих чисел.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В работе приведено подробное описание задачи об усердных бобрах, ее вариациях и известные результаты ее решения. Изложенное может быть полезно студентам и школьникам при освоении теории вычислимости.

Литература

1. Ехали тьюрмиты и тримувьи на... машине Тьюринга // Компьютерные инструменты в образовании. 2005. № 3.
2. Хопкрофт Д., Мотвани Р., Ульман Д. Введение в теорию автоматов, языков и вычислений. М.: Вильямс, 2002.
3. Rado T. On Non-Computable Functions // The Bell System Technical Journal. 1962. Vol. 41. № 3, pp. 877–884.
4. Ross K., Kellett O., Heuveln B., Bringsjord S. A New-Millennium Attack on the Busy Beaver Problem. 2006 // <http://www.cs.rpi.edu/~kelleo/busybeaver/downloads/superpaper.pdf>
5. Конкурс КИО-2007 // <http://ipo.spb.ru/kio2007>
6. Посов И.А. Занятой бобер // Компьютерные инструменты в образовании. 2007. № 2.
7. Shallit J. Handout on The Busy Beaver Problem. University of Waterloo. 1988 // <http://grail.cba.csuohio.edu/~somos/beaver.ps>
8. Turing A. On Computable Numbers, with an Application to the Entscheidungsproblem // Proceedings of the London Mathematical Society. 1937. Ser. 2. Vol. 42, pp. 230–265.
9. Marxen H., Buntrock J. Attacking the Busy Beaver 5 // Bulletin of the EATCS, February 1990, № 40, pp. 247–251 // <http://www.drb.insel.de/~heiner/BB/bb-mabu90.ps>
10. Brady A.H. The determination of the value of Rado's noncomputable function Sigma(k) for four-state Turing machines // Mathematics of Computation. April 1983. Vol. 40. № 162, pp. 647–665.
11. Булос Дж., Джеффри Р. Вычислимость и логика. М.: Мир, 1994.
12. Kellett O. A Multi-Faceted Attack on the Busy Beaver Problem. Rensselaer Polytechnic Institute. 2005 // <http://www.cs.rpi.edu/~kelleo/busybeaver/downloads/OwenThesis.pdf>

Abstract

The paper gives a detailed description of the busy beaver problem, its variations, methods for solving and well-known results on the busy beaver problem.

*Федотов Павел Валерьевич,
студент кафедры «Компьютерные
технологии» СПбГУ ИТМО,
fedotov@gain.ifmo.ru*

*Царев Федор Николаевич,
магистрант кафедры
«Компьютерные технологии»
СПбГУ ИТМО,
fedor.tsarev@gmail.com*

*Шальто Анатолий Абрамович,
доктор технических наук,
профессор, заведующий кафедрой
«Технологии программирования»
СПбГУ ИТМО,
shalyto@mail.ifmo.ru*



Наши авторы, 2009.
Our authors, 2009.