

**Санкт-Петербургский государственный
университет информационных технологий,
механики и оптики**

М. А. Лукин

Верификация автоматных программ

Бакалаврская работа

Научный руководитель – профессор А. А. Шалыто

Санкт-Петербург
2007

Оглавление

Введение.....	3
Глава 1. Выбор инструментов. Постановка задачи	4
1.1. Выбор верификатора	4
1.2. Постановка задачи	4
Глава 2. Основные понятия	5
2.1. Синтаксис языка <i>Promela</i>	5
2.2. Модель <i>Крипке</i>	7
2.3. Язык <i>LTL</i>	7
2.4. Автомат <i>Бюхи</i>	8
Глава 3. Результаты, полученные в работе	10
3.1. Описание метода верификации	10
3.1.1. Основная идея метода	10
3.1.2. Построение модели на языке <i>Promela</i>	10
3.1.3. Преобразование <i>LTL</i> -формул	13
3.1.4. Построение контрпримера	14
3.2. Формализация типовых требований к автоматным моделям	14
3.3. Практическая реализация методики	15
3.3.1. Описание инструментальное средство <i>Converter</i> , разработанного в настоящей работе	15
3.3.2. Схема верификации	15
Converter	18
3.3.3. Обратное преобразование контрпримера	19
3.5. Сравнение с существующими решениями	19
Глава 4. Пример	20
4.1. Постановка задачи	20
4.2. Верификация	22
4.3. Анализ контрпримера	28
Заключение	30
Источники	31

Введение

Настоящая работа посвящена созданию методики автоматической верификации автоматных программ [1]. Практическим ее приложением явился инструмент, позволяющий производить верификацию спроектированных и реализованных на инструментальном средстве *UniMod* [2] автоматных программ. В данной работе верификация производится с помощью метода *Model Checking* [3 – 7].

Верификация модели программы — это один из основных методов поиска ошибок в программе. Для того чтобы произвести верификацию программы, требуется:

1. Построить формальную модель, приемлемую для инструментальных средств верификации моделей. Обычно при построении модели абстрагируются от несущественных деталей программы для упрощения модели. При этом важно не потерять значимые детали. **Для автоматных программ этот этап можно произвести автоматически.**
2. Сформулировать требования к модели. Обычно их формулируют на языке темпоральной логики. В настоящей работе требования будут формулироваться на языке *LTL* [6–10]. Важным вопросом является *полнота* спецификации.
3. Произвести верификацию модели. Если модель не соответствует требованиям, пользователь получает трассу с ошибкой (контрпример), которая может помочь найти ошибку в программе. Иногда ошибка происходит в результате некорректного задания модели или неправильной спецификации (требований). В этом случае трасса ошибки помогает устранить ошибку в моделировании или спецификации.

Глава 1. Выбор инструментов. Постановка задачи

1.1. Выбор верификатора

Существует большое число верификаторов, в том числе и с открытыми кодами. В настоящее время наиболее популярным верификатором является *SPIN* [6 – 8]. Его популярность позволяет надеяться на то, что он не содержит ошибок. На вход этого верификатора подаются модель программы, описанная на языке *Promela* [8], и требования к модели, записанные на языке *LTL*. Верификатор по модели программы строит модель *Крипке* [3, 4], а по инверсии каждого требования – автомат Бюхи [11]. После этого верификатор *SPIN* строит пересечение модели *Крипке* и автомата *Бюхи* «на лету» (не ожидая полного построения структуры *Крипке*), и, если пересечение не пусто, выдается трасса ошибки.

1.2. Постановка задачи

Цель работы — разработать методику для автоматической верификации автоматных программ, написанных в среде *UniMod*. Для этого необходимо решить следующие задачи:

1. Разработать методику записи автоматной модели на языке *Promela*.
2. Разработать инструмент автоматической трансляции автоматной модели, разработанной в среде *UniMod*, в модель, описанную на языке *Promela*.
3. Обеспечить преобразование контрпримера, построенного верификатором *SPIN*, в автоматную модель.

Глава 2. Основные понятия

2.1. Синтаксис языка *Promela*

Promela — это специализированный язык высокого уровня, который используется верификатором *SPIN*. Его синтаксис напоминает синтаксис языка *C*. Модель на языке *Promela* состоит из следующих элементов:

- объявления типов данных;
- объявления каналов передачи переменных;
- объявления переменных;
- объявления процессов;
- процесса *init*.

Процесс отдаленно можно рассматривать как процедуру, выполняемую в отдельном потоке. Пример определения процесса:

```
proctype proc(int a; int b) {  
  byte b; /* локальная переменная */  
  /* тело процесса */  
}
```

Процессы могут иметь параметры и локальные переменные. Процесс может быть запущен в нескольких экземплярах, если у него стоит модификатор *active*. Запускаются процессы с помощью модификатора *Run*.

Язык *Promela* имеет пять базовых типов данных:

- *bit*;
- *bool*;
- *byte*;
- *short*;
- *int*.

Тело процесса состоит из последовательности операторов. Операторы могут быть *выполнимыми* либо *заблокированными*. *Выполнимый* оператор

может быть выполнен **немедленно**. *Заблокированный* оператор — оператор, который не может быть выполнен в данный момент. Такой оператор блокирует выполнение процесса до тех пор, пока он не станет *выполнимым*. Например, оператор

$$x < 7$$

может быть выполнен только в том случае, если x меньше семи. В противном случае он останавливает выполнение процесса до тех пор, пока значение x не станет меньше семи. Некоторые операторы, например, оператор присваивания, *выполнимы* всегда.

Язык *Promela* содержит также операторы ветвления и цикла, синтаксис которых основан на охраняемых командах Дейкстры [12]. Их синтаксис приведен в табл. 1.

Таблица 1. Синтаксис операторов ветвления и цикла

<pre> if :: guard1 -> S1 :: guard2 -> S2 ... :: else -> Sk fi </pre>	<pre> do :: guard1 -> S1 :: guard2 -> S2 ... :: else -> Sk od </pre>
---	---

Его следует понимать так: если выполнено условие $guard_i$, то выполнить действие S_i . В случае, если выполняются несколько условий, то происходит недетерминированный выбор одного из них. Если все условия не выполняются, то выполняется действие S_k , соответствующее *else*. Конструкция *else* может отсутствовать. При этом если не справедливо ни одно условие, то выполнение процесса блокируется до тех пор, пока хотя бы одно из них не начнет выполняться.

2.2. Модель Крипке

Пусть AP — множество атомарных высказываний. Модель Крипке [3,4] над AP — это четверка $M = (S, S_0, R, L)$, в которой:

- S — конечное множество состояний;
- $S_0 \subseteq S$ — множество начальных состояний;
- $R \subseteq S \times S$ — отношение переходов;
- $L : S \rightarrow 2^{AP}$ — функция истинности.

Модель Крипке приспособлена для верификации. Для записи требований к ней используются языки темпоральной логики: LTL , CTL , CTL^* и другие.

2.3. Язык LTL

Язык LTL (*Linear-Time Logic*) состоит из множества атомарных высказываний $p_1, p_2, \dots \in AP$, логических связей $\neg, \wedge, \vee, \rightarrow$, и темпоральных операторов. Пусть φ — правильно построенная формула. Тогда

- $X\varphi$ (в следующем состоянии φ верно — **next**);
- $G\varphi$ (φ верно всегда — **Globally**);
- $F\varphi$ (φ когда-нибудь будет верно — **Finally**);
- $\psi U \varphi$ (ψ будет верно до тех пор, пока не станет верно φ — **Until**)

тоже правильно построенные формулы.

Операторы G и F необходимы для упрощения формул. Их можно выразить через оператор U :

- $F\varphi \equiv 1U\varphi$;
- $G\varphi \equiv \neg F\neg\varphi$.

Формулы LTL интерпретируются через исполнение системы переходов в модели Крипке. Если все пути из начального состояния удовлетворяют формуле φ , то будем говорить, что поведение системы удовлетворяет формуле φ .

В табл. 2 приведено соответствие стандартного синтаксиса и принятого в верификаторе *SPIN*. Отметим, что верификатор *SPIN* не поддерживает оператор $X \text{ next}$)¹, так как этот верификатор генерирует вспомогательные и служебные состояния в модели *Кринке*.

Таблица 2. Соответствие стандартного синтаксиса и принятого в верификаторе *SPIN*

\square	G
$\langle \rangle$	F
!	\neg
U	U
&& или \wedge	\wedge
или \vee	\vee
->	\rightarrow
<->	\leftrightarrow

2.4. Автомат Бюхи

Пусть AP — множество атомарных высказываний. Автоматом Бюхи над алфавитом 2^{AP} называется четверка $A = (Q, q_0, \delta, F)$, где

- Q — конечное множество состояний;
- q_0 — начальное состояние;
- $\delta \subseteq Q \times 2^{AP} \times Q$ — функция переходов;
- $F \subseteq Q$ — множество допустимых состояний.

Доказано, что для любой *LTL*-формулы можно построить автомат Бюхи, который ее выполняет [11, 13, 14]. Более того, он может строиться автоматически.

Пример. Рассмотрим *LTL*-формулу $\square (p \text{ U } q)$. Она обозначает, что всегда гарантировано, что условие p остается верным, по крайней мере, до тех пор, пока не станет верным условие q . Верификатор *SPIN* ее транслирует в конструкцию *never claim*:

¹ На самом деле можно заставить верификатор *SPIN* поддерживать оператор X , скомпилировав *SPIN* с ключом – DNXT. Однако, при этом может нарушиться корректность алгоритмов *SPIN*.

```

never {      /* [] (p U q) */
T0_init:
    if
    :: ((q)) -> goto accept_S9
    :: ((p)) -> goto T0_init
    fi;
accept_S9:
    if
    :: (((p)) || ((q))) -> goto T0_init
    fi;
}

```

Эта конструкция соответствует автомату Бюхи, изображенному на (рис. 1). Двойная линия обозначает допустимое состояние.

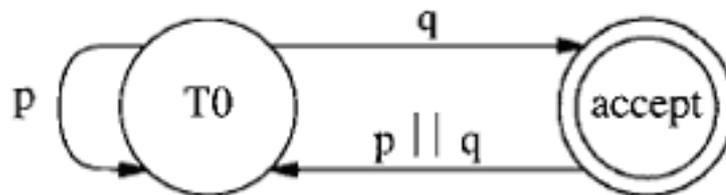


Рис. 1. Автомат Бюхи для формулы $G(p U q)$

С помощью автомата *Бюхи* можно верифицировать модель *Крипке*. С точки зрения верификации автоматных моделей — это наиболее удобный вариант, позволяющий при верификации и спецификации почти полностью ограничиться понятием *конечный автомат*.

Глава 3. Результаты, полученные в работе

3.1. Описание метода верификации

3.1.1. Основная идея метода

Идея метода состоит в следующем:

1. Построить модель автоматной программы на языке *Promela*.
2. Преобразовать *LTL*-формулу с требованиями к автоматной программе к виду, который понятен верификатору *SPIN*.
3. Все это подать на вход верификатору *SPIN*.
4. Проанализировать отчет, выданный верификатором *SPIN*, и построить контрпример.

3.1.2. Построение модели на языке *Promela*

В данном разделе приводится алгоритм построения модели на языке *Promela* по автоматной программе.

1. Подготовка

Для каждого автомата A_i вводится переменная $stateA_i$. На языке *Promela* это записывается так:

```
int stateAi;
```

Каждому состоянию присвоим уникальный номер, используя сквозную нумерацию для всех автоматов. Переход в новое состояние с номером k будет осуществляться присвоением переменной $stateA_i$ числа k :

```
stateAi = k;
```

Событие exx (xx — номер события) на переходе между состояниями описывается в модели следующим образом:

```
lastEvent = xx;
```

Для каждого автомата A_i создадим функцию. На языке *Promela* это записывается так:

```
inline Ai() {
/* тело функции */
}
```

2. Построение

1. Присвоить каждому состоянию автомата A_i свой номер.
2. Найти начальное состояние s . Присвоить $stateA_i = s$.
3. Построить цикл:

```
do
::(stateAi == s1) ->
::(stateAi == s2) ->
...
::(stateAi == sk) ->
od;
```

где s_1, \dots, s_k — номера состояний автомата A_i .

4. Если в некоторое состояние s_j вложен автомат A_m , то в условие $(stateA_i == s_j)$ дописывается вызов функции этого автомата:

$A_m()$;

5. Для каждого состояния s_j найти все возможные переходы (s_j, s_l) из него. К условию $(stateA_i == s_j)$ дописать конструкцию *if*. Для каждого перехода (s_j, s_l) в конструкции *if* дописывается следующее:

$::stateAi = s_l;$

Это означает, что для присваивания $stateA_i == s_l$ необходимое условие выполнено всегда. Если этот переход помечен событием exx , то выражение

$lastEvent = exx;$

дописывается после предыдущего выражения.

Таким образом, получается конструкция вида:

```
if
...

```

```

::stateAi = s1;
  lastEvent = exx;
...
fi;

```

6. Если состояние s_i — конечное, то в условие $(stateA_i == s_i)$ дописывается инструкция завершения цикла:

```
break;
```

Построение модели рассмотрим на примере графа переходов автомата на рис. 2, который входит в систему из трех автоматов. Этот автомат имеет три состояния. В виду того, что рассматриваемый автомат третий, а предыдущие два содержат шесть состояний, то *стартовому* состоянию в рассматриваемом автомате присвоим номер семь, а *конечному* – восемь. При этом *главному интерфейсному состоянию* присвоим номер девять.

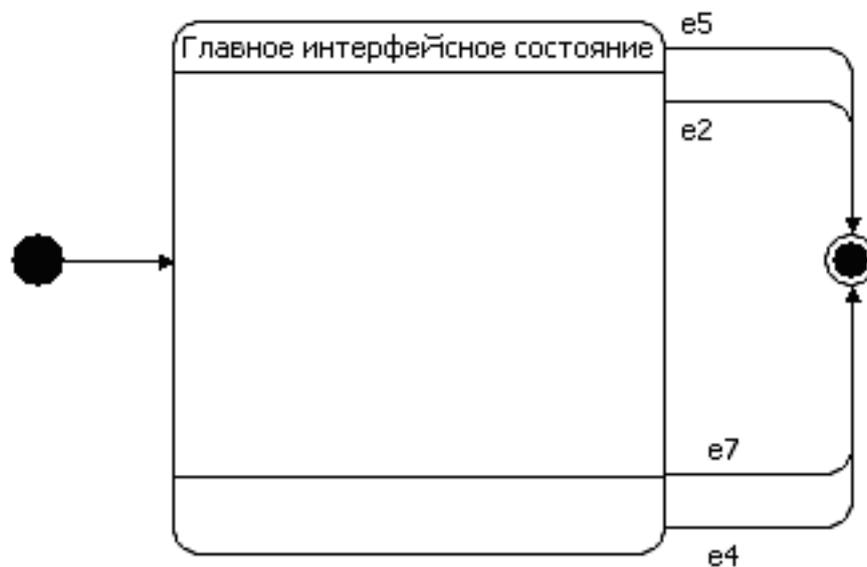


Рис. 2. Автомат А3

По графу переходов сгенерируем на основе изложенной методики модель на языке *Promela*:

```

int stateA3;
inline A3() {

```

```

stateA3 = 7;
do
::(stateA3 == 7) ->
    if
        ::stateA3 = 9;
    fi;
::(stateA3 == 8) ->
    break;
::(stateA3 == 9) ->
    if
        ::stateA3 = 8;
        lastEvent = 4;
        ::stateA3 = 8;
        lastEvent = 7;
        ::stateA3 = 8;
        lastEvent = 2;
        :stateA3 = 8;
        lastEvent = 5;

    fi;
od;
}

```

3.1.3. Преобразование *LTL*-формул

Каждому элементарному высказыванию присвоим идентификатор p_k . В модель запишем следующий код:

```
#define pk <элементарное_высказывание>
```

После этого заменим все элементарные высказывания их идентификаторами. В таком виде *LTL*-формула может быть обработана верификатором *SPIN*, при условии, что темпоральные операторы записаны в нотации *SPIN*.

3.1.4. Построение контрпримера

Верификатор *SPIN* автоматически строит контрпример как путь в модели, поданной ему на вход. Так как модель на языке *Promela* эквивалентна исходному автомату, обратное преобразование не требуется.

3.2. Формализация типовых требований к автоматным моделям

Рассмотрим типовые требования, которые можно применять ко всем автоматным моделям [15].

Завершение работы. В рамках автоматной модели в инструментальном средстве *UniMod* это требование может быть записано на языке темпоральной логики следующим образом:

$$F(\text{state} == \text{end_state}),$$

где *state* — состояние главного автомата, а *end_state* — конечное состояние. Эта формула обозначает, что главный автомат когда-нибудь попадет в конечное состояние.

Прогресс. Это требование состоит в том, что в любой момент выполнения программы автомат может прийти в состояние *s* или произойдет событие *exx*. На языке линейной темпоральной логики оно записывается так:

$$GF(\text{state} == s) \text{ или } GF(\text{lastEvent} == \text{exx}).$$

Постоянство. Это требование состоит в том, что некоторое свойство *p* с некоторого момента выполняется всегда. Это свойство применимо не только к автоматным программам, но и к любой модели. Его запись на языке *LTL* имеет вид:

$$FG(p).$$

В данном разделе не описаны такие требования как *Корректное завершение работы*, так как темпоральная формула для них зависит от конкретной модели.

3.3. Практическая реализация методики

3.3.1. Описание инструментальное средство *Converter*, разработанного в настоящей работе

Это инструментальное средство является практической реализацией предложенной методики верификации автоматных программ и позволяет производить **полностью автоматическую верификацию** автоматных программ, не считая того, что контрпример выводится в текстовый файл, а не отображается в *UniMod*.

По автоматной программе *Converter* автоматически создает модель на языке *Promela*, а *LTL*-формула автоматически преобразовывается к виду, пригодному для верификатора *SPIN*.

Инструментальное средство должно получать на вход три параметра: путь к *XML*-описанию автоматной программы, имя файла, в который записывается созданная модель и одну *LTL*-формулу с требованиями к модели (ее спецификацией).

На выходе инструментального средства *Converter* выдается файл *report.txt*, в котором записан полный отчет о проведенной верификации, включая автоматически построенный верификатором *SPIN* контрпример, представленный в текстовом виде.

3.3.2. Описание работы инструментального средства

Автоматическая верификация автоматных программ состоит из нескольких этапов (рис. 3).

1. Сначала *Converter* принимает на вход *XML*-файл с описанием автоматной программы, созданный в среде *UniMod*, и требования к ней, записанные на языке *LTL* (рис. 4). **Важно: верификатору на вход подаются не требования, а их отрицание.**

2. При помощи *UniMod* из *XML* получается автоматная модель на языке *Java*.
3. *Converter* транслирует автоматную модель с языка *Java* на язык *Promela*.
4. *Converter* преобразует *LTL*-формулу к виду, понятному верификатору *SPIN* (рис. 3) по следующей схеме:

- Все элементарные высказывания должны быть записаны в фигурных скобках.
- Все элементарные высказывания должны удовлетворять синтаксису языка *Promela*.
- Каждому элементарному высказыванию присваивается идентификатор pk , где k — порядковый номер элементарного высказывания в формуле.
- Для каждого элементарного высказывания *Converter* генерирует макрос на языке *Promela*, закрепляющий идентификатор за элементарным высказыванием. Если *Converter* распознает формулу как неправильную, то он выводит в консоль сообщение «Wrong formula».
- Идентификаторы событий exx , где xx — номер события, преобразовываются в число xx .
- Пример. Высказывание

`{lastEvent == e13},`

преобразовываются в следующую строку на *Promela*:

`#define pk (lastEvent == 13),`

где k — номер элементарного высказывания.

5. *Converter* запускает *SPIN* в режиме генерации конструкции *never claim* (с помощью команды `SPIN -f <формула>`). *SPIN* по *LTL*-формуле генерирует конструкцию *never claim*, представляющую собой автомат Бюхи, записанный на языке *Promela*.

6. После того, как на языке *Promela* описаны модель и требование к ней, *Converter* запускает *SPIN* на верификацию (командой `SPIN -a <Модель>`). *SPIN* генерирует файл *pan.c*, представляющий собой программу на языке *C*.
7. После компиляции получается верификатор для данной конкретной модели с заданной спецификацией. При обнаружении ошибок эта программа выдает *trail*-файл, в котором описана трасса ошибки в формате, понятном *SPIN*.

По команде `SPIN -t -p <Модель>` *SPIN* выводит контрпример. *Converter* помещает отчет, созданный *SPIN* в файл `report.txt`.

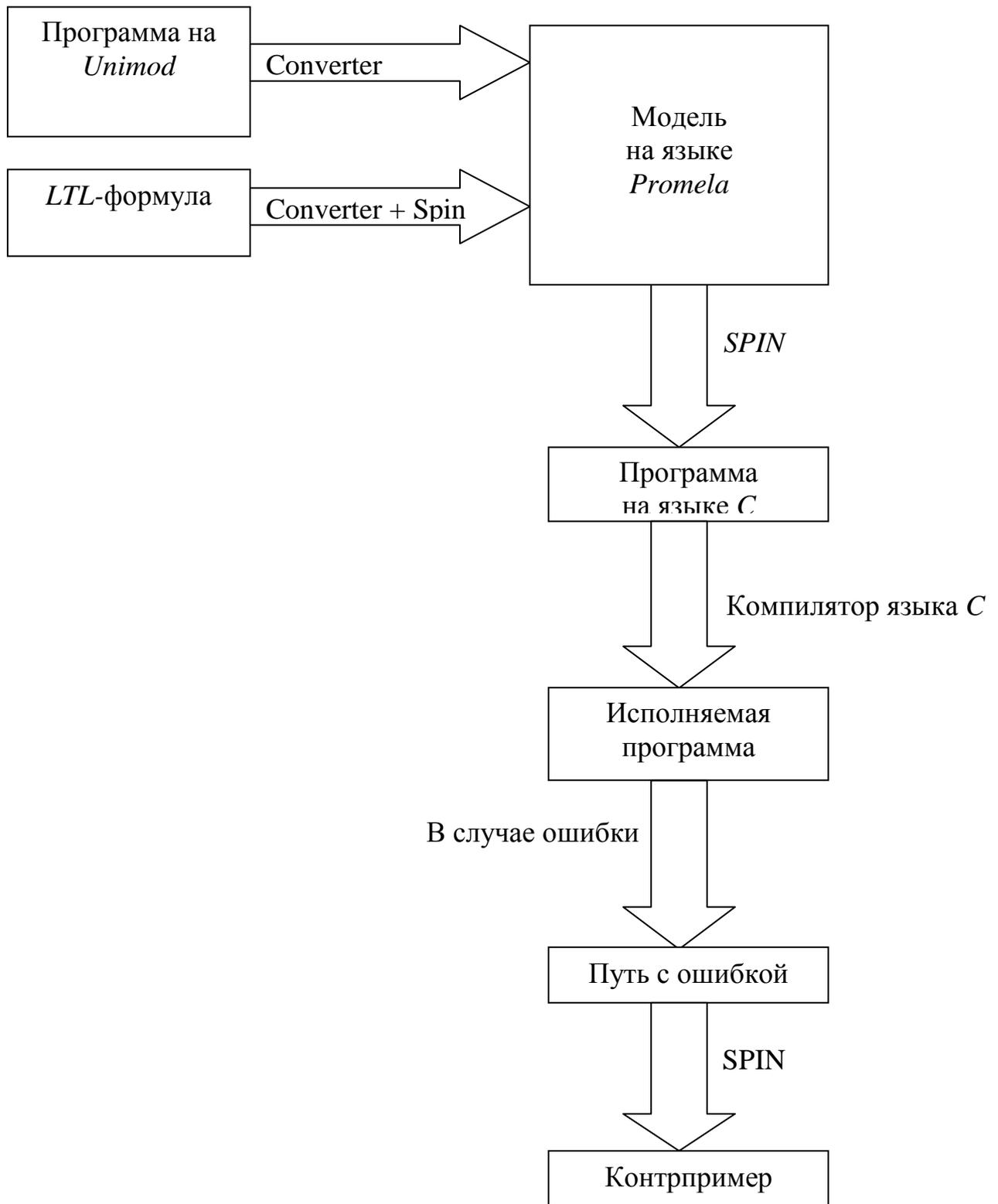


Рис. 3. Описание работы инструментального средства

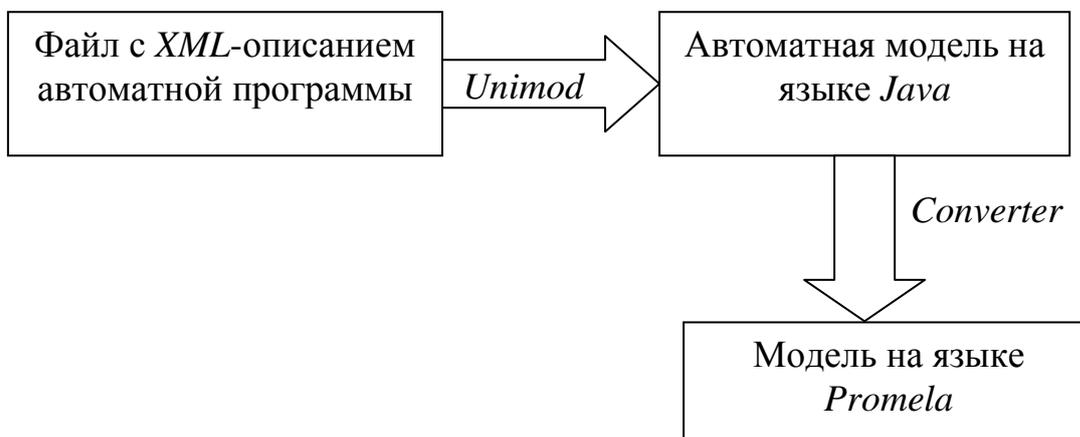


Рис. 4. Преобразование автоматной программы

3.3.3. Обратное преобразование контрпримера

Верафикатор *SPIN* выдает контрпример в виде пути в модели, описанной на языке *Promela*. Опишем, как из него вернуться к автоматной программе.

Строка отчета

$$\text{State}A_k = s,$$

где $\text{state}A_k$ — состояние автомата A_k , s — номер состояния, обозначает вход автомата A_k в состояние s .

Строка отчета

$$\text{lastEvent} = \text{exx},$$

где exx — некоторое событие обозначает, что был совершен переход по событию exx .

Таким образом строится путь в автоматной модели из файла отчета, выданного инструментом *Converter*.

3.5. Сравнение с существующими решениями

В настоящее время разработаны несколько методов верификации автоматных программ [10,16,17]. Однако все они не очень эффективны, так как требуют ручного задания модели программы. Предложенный в данной работе метод избавлен от этого недостатка.

Глава 4. Пример

4.1. Постановка задачи

Рассмотрим автоматную реализацию игры *Ним* [18] (рис. 5). *Ним* — игра для двух игроков, каждый из которых по очереди делает ход. Перед игроками располагается поле с фишками. Известны различные варианты этой игры. В данном проекте правила игры таковы:

- фишки раскладываются в несколько рядов;
- игроки по очереди забирают фишки из любого ряда;
- не разрешается за один ход брать фишки из нескольких рядов;
- за один ход игрок должен взять хотя бы одну фишку;
- выигрывает тот, кто возьмет последнюю фишку (фишки).

В данном примере была использована одна из первых версий реализации с одним автоматом. Цифрами указаны номера состояний, присвоенные инструментом *Converter*.

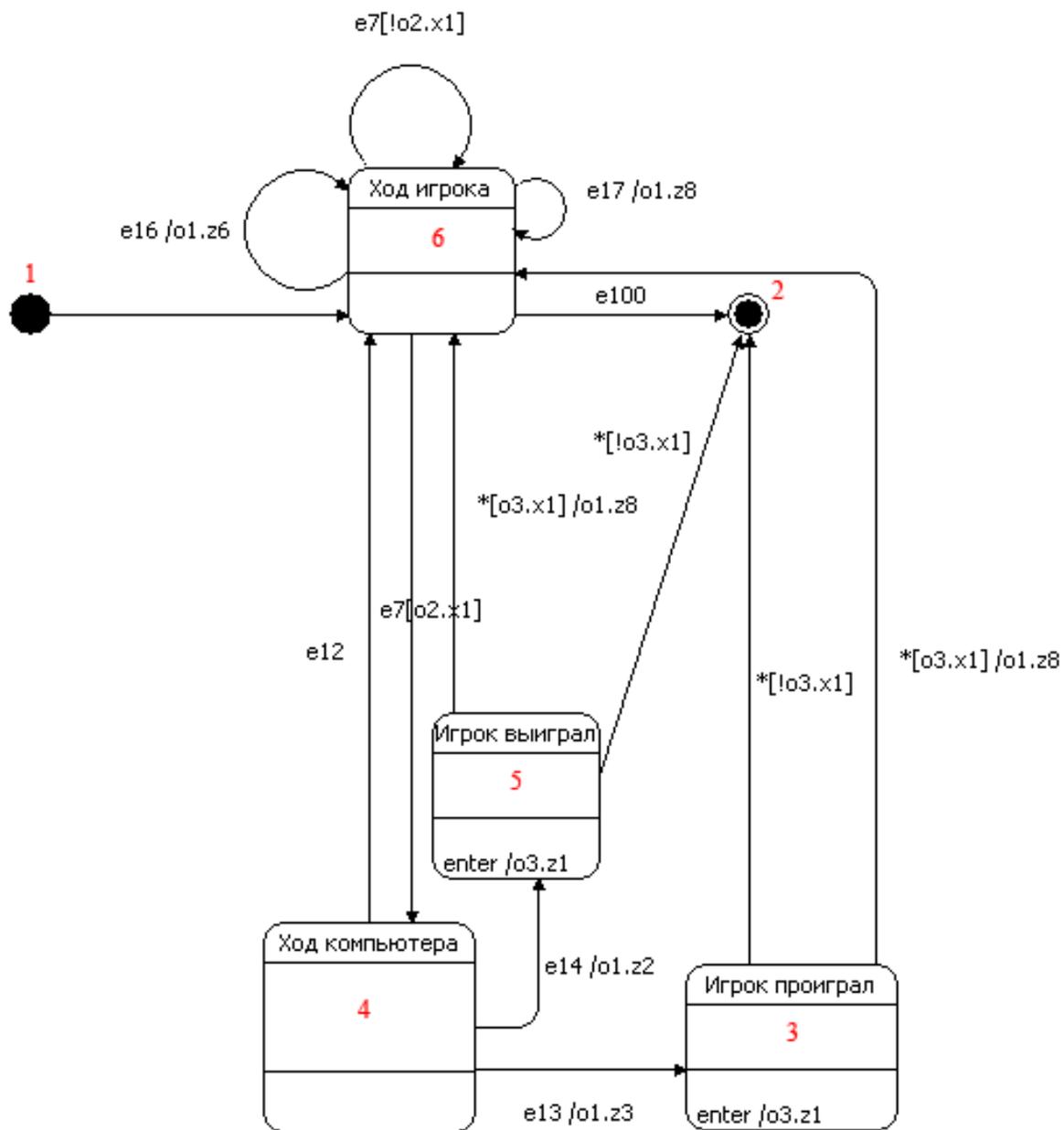


Рис. 5. Автоматная реализация игры *Ним*

Допустим, в ней была допущена ошибка (рис. 6). Лишний переход выделен жирным.

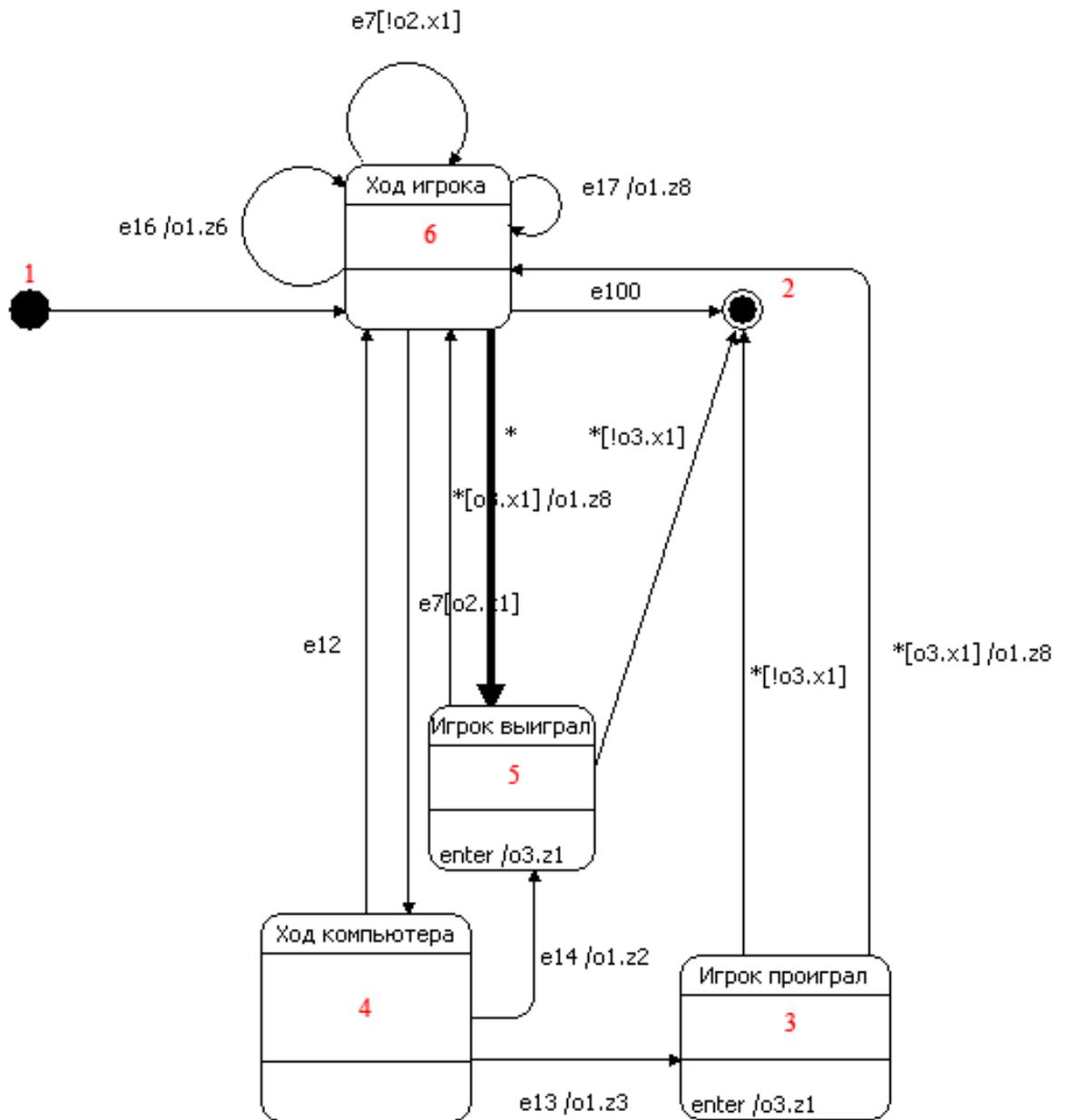


Рис. 6. Реализация с ошибкой

4.2. Верификация

В данной реализации решение о том, кто выиграл, принималось в состоянии *Ход компьютера*. Запишем это требование на языке *LTL*:

$$\neg (stateA1 \neq 4) U (stateA1 == 5).$$

Запишем его в формате, подходящем *Converter*:

$$\neg (\{stateA1 \neq 4\} U \{stateA1 == 5\}).$$

Подадим на вход *Converter* неправильный автомат и отрицание сформулированного требования. *Converter* по автомату построит следующую модель:

```
#define p1      (stateA1 != 4)
#define p2      (stateA1 == 5)

int lastEvent;
#define STATE_0  0 /*Топ*/
#define STATE_1  1 /*s2*/
#define STATE_2  2 /*s3*/
#define STATE_3  3 /*Игрок проиграл*/
#define STATE_4  4 /*Ход компьютера*/
#define STATE_5  5 /*Игрок выиграл*/
#define STATE_6  6 /*Ход игрока*/

int stateA1;
inline A1() {
    stateA1 = STATE_1;
    do
    ::(stateA1 == STATE_1) ->
        printf("State 1 : s2\n");
        if
            ::stateA1 = STATE_6;
        fi;
    ::(stateA1 == STATE_2) ->
        printf("State 2 : s3\n");
        break;
    ::(stateA1 == STATE_3) ->
        printf("State 3 : Игрок проиграл\n");
        if
            ::stateA1 = STATE_2;
            ::stateA1 = STATE_6;
        fi;
    ::(stateA1 == STATE_4) ->
        printf("State 4 : Ход компьютера\n");
        if
            ::stateA1 = STATE_3;
            lastEvent = 13;
            ::stateA1 = STATE_6;
            lastEvent = 12;
            ::stateA1 = STATE_5;
            lastEvent = 14;
        fi;
    ::(stateA1 == STATE_5) ->
```

```

        printf("State 5 : Игрок выиграл\n");
        if
            ::stateA1 = STATE_6;
            ::stateA1 = STATE_2;
        fi;
    ::(stateA1 == STATE_6) ->
        printf("State 6 : Ход игрока\n");
        if
            ::stateA1 = STATE_6;
            lastEvent = 16;
            ::stateA1 = STATE_4;
            lastEvent = 7;
            ::stateA1 = STATE_6;
            lastEvent = 7;
            ::stateA1 = STATE_6;
            lastEvent = 17;
            ::stateA1 = STATE_2;
            lastEvent = 100;
            ::stateA1 = STATE_5;
        fi;
    od;
}
proctype Model() {
    A1();
}

init {
run Model();
}
never { /* p1 U p2 */
T0_init:
    if
        :: ((p2)) -> goto accept_all
        :: ((p1)) -> goto T0_init
    fi;
accept_all:
    skip
}

```

В приведенном тексте жирным шрифтом выделен неправильный переход.

Верификатор *SPIN* по этой модели построит программу на языке *C*. Результатом работы этой программы является сообщение о числе ошибок и, если ошибки найдены, *trail*-файл. В данном случае *trail*-файл выглядит так:

-2:2:-2

-4:-4:-4

1:0:55

2:1:51

3:0:55

4:2:0

5:0:55

6:2:1

7:0:55

8:2:2

9:0:55

10:2:3

11:0:55

12:2:31

13:0:55

14:2:32

15:0:55

16:2:43

17:0:53

18:2:25

19:0:59

20:1:52

Верификатор *SPIN* обрабатывает этот файл и строит контрпример, а разработанное инструментальное средство *Converter* все собирает воедино и строит отчет:

```
pan: claim violated! (at depth 19)
```

```
pan: wrote models/incorr.ltl.trail
```

(SPIN Version 4.2.8 -- 6 January 2007)

Warning: Search not completed
+ Partial Order Reduction

Full statespace search for:

never claim +
assertion violations + (if within scope of claim)
acceptance cycles - (not selected)
invalid end states - (disabled by never claim)

State-vector 24 byte, depth reached 27, **errors: 1**

20 states, stored

4 states, matched

24 transitions (= stored+matched)

0 atomic steps

hash conflicts: 0 (resolved)

2.622 memory usage (Mbyte)

Начало контрпримера.

Starting :init: with pid 0

Starting :never: with pid 1

Never claim moves to line 75 [((stateA1!=4))]

Отображение перехода автомата *Бюхи*.

Starting Model with pid 2

2:proc 0 (:init:) line 69 "models/incorr.ltl"

(state 1) [(run Model())]

4:proc 1 (Model) line 15 "models/incorr.ltl"

(state 1) **[stateA1 = 1]**

Автомат *A1* переходит в состояние 1 (начальное состояние).

```

6:proc 1 (Model) line 17 "models/incorr.ltl"
(state 2)  [((stateA1==1))]
           State 1 : s2
8:proc 1 (Model) line 18 "models/incorr.ltl"
(state 3)  [printf('State 1 : s2\\n')]
10:proc 1 (Model) line 20 "models/incorr.ltl"
(state 4)  [stateA1 = 6]

```

Автомат *A1* переходит в состояние 6 (Ход игрока).

```

12:proc 1 (Model) line 47 "models/incorr.ltl"
(state 2)  [((stateA1==6))]
           State 6 : Ход игрока
14:proc 1 (Model) line 48 "models/incorr.ltl"
(state 33) [printf('State 6 : Ход игрока\\n')]
16:proc 1 (Model) line 60 "models/incorr.ltl"
(state 44) [stateA1 = 5]

```

Автомат *A1* переходит в состояние 5 (Игрок выиграл).

```

Never claim moves to line 74 [((stateA1==5))]
18:proc 1 (Model) line 41 "models/incorr.ltl"
(state 26) [((stateA1==5))]
Never claim moves to line 78 [(1)]
SPIN: trail ends after 20 steps
#processes: 2
           lastEvent = 0
           stateA1 = 5
20:proc 1 (Model) line 42 "models/incorr.ltl"
(state 27)
20:proc 0 (:init:) line 70 "models/incorr.ltl"
(state 2) <valid end state>
20:proc - (:never:) line 79 "models/incorr.ltl"
(state 8) <valid end state>

```

2 processes created

Для удобства в отчете жирным шрифтом выделены моменты входа в новое состояние, а также сообщение о числе ошибок. С основным текстом идут комментарии к отчету.

В отчете программы *Converter* появился текст «errors: 1», сообщающий об ошибке.

4.3. Анализ контрпримера

Проанализируем отчет, выданный инструментом *Converter*. В начале каждой строки трассы содержится номер процесса и его имя в круглых скобках (Например, `proc 1 (Model)`). После этого записан номер строки в модели на языке *Promela* и имя файла с моделью (`line 15 "models/incorr.ltl"`). Далее в круглых скобках написан номер состояния в модели *Kripke*, построенной *SPIN* (`((state 1))`). В квадратных скобках указан код на языке *Promela* (`[stateA1 = 1]`).

Таким образом, из отчета следует, что контрпримером является путь (рис. 7): начальное состояние — состояние 6 (Ход игрока) — состояние 5 (Игрок выиграл).

Заключение

В предложенном методе верификации автоматных программ используется верификатор *SPIN*. Этот верификатор — один из наиболее мощных и известных верификаторов. Его используют *NASA* [18] и многие другие организации, где требуется повышенная надежность.

Автоматные программы удобны для проектирования и наглядны. Кроме того, они позволяют автоматически построить модель *Kripke* и произвести верификацию.

Настоящая работа предлагает метод автоматической верификации автоматных программ, написанных в среде *UniMod* с помощью верификатора *SPIN*.

ИСТОЧНИКИ

1. *Шалыто А. А.* Switch-технология. Алгоритмизация и программирование задач логического управления. СПб.: Наука, 1998. – 628 с. – <http://is.ifmo.ru/books/switch/1/>
2. *UniMod home page:* <http://UniMod.sourceforge.net/>
3. *Лифшиц Ю.* Верификация программ и темпоральные логики. Лекция №3 курса «Современные задачи теоретической информатики». <http://download.yandex.ru/class/lifshits/lecture-note03.pdf>
4. *Лифшиц Ю.* Символьная верификация программ. Лекция № 4 курса «Современные задачи теоретической информатики». <http://download.yandex.ru/class/lifshits/lecture-note04.pdf>
5. *Кларк Э. М., Грамберг О., Пелед Д.* Верификация моделей программ: Model Checking. М.: МЦНМО. 2002. – 416 с.
6. *Holzman G.J.* Design And Validation Of Computer Protocols. NJ: Prentice Hall, 1991.
7. *Holzman G.J.* The model checker SPIN //IEEE Trans. on Software Engineering. 1997. № 4, pp. 279–295.
8. *SPIN home page.* <http://SPINroot.com>
9. *Linear temporal logic.* http://en.wikipedia.org/wiki/Linear_temporal_logic
10. *Васильева К. А., Кузьмин Е. В.* Верификация автоматных программ с использованием LTL. http://is.ifmo.ru/verification/ LTL_for_SPIN.pdf
11. *Büchi automaton.* http://en.wikipedia.org/wiki/Büchi_automaton
12. *Dijkstra, E.W.* Guarded commands, non-determinacy and formal derivation of programs //CACM. 1975. 8.
13. *Кюзара В. Е.* Реализация системы проверки моделей раскрашенных сетей Петри с использованием разверток. www.iis.nsk.su/preprints/pdf/094.pdf
14. *Vardy M.Y., Wolper P.* An automata-theoretic approach to automatic program verification / Proc. 1st IEEE Symp. On Logic in Computer Science. 1986.

15. *Описание Промелы и некоторых примеров программ*
<http://sevik.ru/mstu/docs/promela-rtf.zip>
16. *Вельдер С. Э. Введение в верификацию автоматных программ на основе метода Model checking.*
<http://is.ifmo.ru/verification/modelchecking/>
17. *Виноградов Р. А., Кузьмин Е. В., Соколов В. А. Верификация автоматных программ средствами CPN/Tools.*
http://is.ifmo.ru/verification/_ver_prog.pdf
18. *Яковлев А. В., Лукин М. А., Шалыто А. А. Реализация классической игры «Ним» на основе автоматного подхода.* <http://is.ifmo.ru/UniMod-projects/knim/>
19. *NASA: миссия надежна.* <http://www.osp.ru/os/2004/03/184060/>